

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập - Tự do - Hạnh phúc

LÝ LỊCH KHOA HỌC

(Dành cho ứng viên/thành viên các Hội đồng Giáo sư)



1. Thông tin chung:

- Họ và tên: NGUYỄN CHÍ NGÔN
- Năm sinh: 1972
- Giới tính: nam
- Trình độ đào tạo (TS, TSKH) (năm, nơi cấp bằng): TS, 2007, Đại học Rostock, CHLB Đức

- Chức danh Giáo sư hoặc Phó giáo sư (năm, nơi bổ nhiệm): Phó giáo sư, 2015, trường Đại học Cần Thơ.
- Ngành, chuyên ngành khoa học: Tự động hóa, Kỹ thuật điều khiển.
- Chức vụ và cơ quan công tác hiện nay (hoặc đã nghỉ hưu từ năm): Trưởng khoa, Khoa Công nghệ, trường Đại học Cần Thơ.
- Chức vụ cao nhất đã qua: Trưởng khoa.
- Thành viên Hội đồng giáo sư cơ sở (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, cơ sở đào tạo): 2015, 2020, HĐGSCS Trường Đại học Cần Thơ; 2021, HĐGSCS Trường ĐH Trà Vinh.
- Thành viên Hội đồng giáo sư ngành (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ): 2019, 2020, 2021, Hội đồng Giáo sư liên ngành Điện - Điện tử - Tự động hóa, nhiệm kỳ 2018-2023.
- Thành viên Hội đồng giáo sư nhà nước (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ): không.

2. Thành tích hoạt động đào tạo và nghiên cứu (thuộc ngành đang hoạt động)

2.1 Sách chuyên khảo, giáo trình

- a) Tổng số sách đã chủ biên: 0 sách chuyên khảo; 05 giáo trình.
- b) Danh mục sách chuyên khảo, giáo trình trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên hội đồng gần đây nhất (tên tác giả, tên sách, nhà xuất bản, năm xuất bản, mã số ISBN, chỉ số trích dẫn)
 - Ngô Quang Hiếu và **Nguyễn Chí Ngôn**, Giáo trình Kỹ thuật Robot, NXB Đại học Cần Thơ, 2016. ISBN: 978-604-919-670-6.
 - **Nguyễn Chí Ngôn**, Nguyễn Chánh Nghiệm và Nguyễn Khắc Nguyên, Giáo trình Mạch xung, NXB Đại học Cần Thơ, 2019. ISBN: 978-604-965-228-8.
 - **Nguyễn Chí Ngôn** và Nguyễn Chánh Nghiệm, Giáo trình Điều khiển mờ, NXB Đại học Cần Thơ, 2020. ISBN: 978-604-965-394-0.

2.2 Các bài báo khoa học được công bố trên các tạp chí khoa học

- a) Tổng số đã công bố: 68 bài báo tạp chí trong nước; 33 bài báo tạp chí quốc tế.

b) Danh mục bài báo khoa học công bố trong 5 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên công trình, tên tạp chí, năm công bố, chỉ số IF, và chỉ số trích dẫn – nếu có*):

- Tạp chí trong nước:

1. Luu Trong Hieu and **N.C. Ngon**, “Global path planning & Object detection using Camara Fusion on Mobile Robot,” *J. Automation Today, Special Issue on Control and Automation*, ISSN:1859-0551, no.12, pp.37-41, 2015 (in English).
2. Nguyễn Ngô Phong, **Nguyễn Chí Ngôn** và Ngô Quang Hiếu, “Điều khiển trượt hệ nâng vật trong từ trường dùng mạng nơ-ron hàm cơ sở xuyên tâm,” *Tạp chí KH Đại học Đà Nẵng*, ISSN: 1859-1531, số 03(88).2015, trang 74-78, 2015.
3. Huynh Phuoc Sang, **Nguyen Chi Ngon**, “FPGA Implementation of carrier-based PWM strategies for three-phase PWM inverters,” *Journal of Automation Today, Special Issue on Control and Automation*, ISSN: 1859-0551, no. 14, pp. 8-14, 12/2015. (in English)
4. **Nguyễn Chí Ngôn**, Lưu Trọng Hiếu, Phạm Bảo Nhân, Phạm Duy Nghiệp, Nguyễn Chánh Nghiệp, “Xây dựng giải pháp cảnh báo sớm tình trạng cháy rừng,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ Việt nam*, ISSN: 1859-4794, số 4(1), trang 52-57, 2016.
5. Lê Hoàng Đăng, Nguyễn Đình Tứ, Trần Chí Cường, Phạm Thanh Tùng và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Thử nghiệm bộ điều khiển RBF-PD trên mô hình robot ba bánh đa hướng,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, số 17, trang 51-55, 12/2016.
6. Nguyễn Huỳnh Anh Duy và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Monitor and control the overheat of IGBTs in the 3-phase NPC Inverter using direct torque control method,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, số 17, trang 91-100, 12/2016 (in English).
7. Phạm Thanh Tùng, Đồng Văn Hường và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Nhận dạng hệ thống MIMO sử dụng mạng nơ-ron RBF,” *Tạp chí KHCN Giao thông vận tải*, ISSN: 1859-4263, số 20-08/2016, trang 31-35, 2016.
8. Nguyễn Chí Ngôn, Quách Luyl Đa, “Ứng dụng HamNoSys và Avatar 3D Jasingning để dựng ảnh động ngôn ngữ ký hiệu Việt Nam,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Đà Nẵng*, ISSN: 1859-1531, số 11(120).2017 - quyển 1, trang 61-65, 2017.
9. Lê Hoàng Đăng, Nguyễn Đình Tứ, Trần Chí Cường, Nguyễn Thanh Cường, Trần Thanh Hùng, **Nguyễn Chí Ngôn**, “Sử dụng giải thuật bầy đàn để chỉnh định bộ điều khiển PID trên mô hình robot PUMA 560,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, số 21, tập 1, 04/2018, trang 24-30, 2018.
10. Thanh-Tung Pham, **Chi-Ngon Nguyen**, Ngo-Phong Nguyen, Huong Dong Van, Kieu-Mai Le Thi, Hoang-Tam Vo, “Adaptive sliding mode control with RBF neural networks for Omni-directional mobile robot điều khiển trượt thích nghi với mạng nơ-ron rbf cho robot di động đa hướng” *J. of Technical Education Science*, ISSN: 1859-1272, no. 49(09/2018), pp. 80-87, 2018. (in English).
11. Nguyễn Thị Bích Ngự và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Giải pháp tự động điều phối ứng cứu sự cố mất điện,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, Q.21, số 2, 08/2018, trang 11-18, 2018.
12. Nguyễn Đình Tứ, N. T. Kiều Phương, T. Chí Cường, L. Hoàng Đăng và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Điều khiển trượt thích nghi tay máy sử dụng mạng nơ-ron RBF để ước lượng thành phần tay máy robot,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, Q.21, số 2, 08/2018, trang 19-25, 2018
13. Lê Minh Thành, Lương Hoài Thương, Phạm Thanh Tùng, Phạm Công Thành, **Nguyễn Chí Ngôn**, “Điều khiển bám quỹ đạo robot Delta ba bậc tự do sử dụng thuật toán Fuzzy-PID,” *Chuyên san Đo lường, Điều khiển và Tự động hóa*, ISSN: 1859-0551, Q.22, số 1, trang 23-30, 04/2019.
14. Nghiệp Chánh Nguyễn, Trần Vĩnh Phúc, **Nguyễn Chí Ngôn**, “Kiểm soát dao động chất lỏng bằng phương pháp input shaping,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Đà Nẵng*, Vol. 17, No. 9, Trang: 6-11, 2019. ISSN: 1859-1531.

15. Huỳnh Minh Vũ, Trần Thanh Hùng, **Nguyễn Chí Ngõn**, “Điều khiển robot SCARA sử dụng giải thuật Mờ-Noron,” *Tạp chí Khoa Học Giáo Dục Kỹ Thuật, Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật - TP.HCM*, số 54(09/2019), trang 80-86, 2019. ISSN: 1859-1272. [Online].
16. Nguyễn Chánh Nghiệm, Trần Nhật Thanh và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Khảo sát một số kỹ thuật định vị trong việc nâng cao độ chính xác của thiết bị thu GPS giá rẻ.” *Tạp chí KH ĐHCần Thơ*, ISSN:1859-2333, số 36(2015), trang 88-96, 2015.
17. Lê Văn Toán , Lê Hoàng Đăng và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Xây dựng mô hình Điều khiển vị trí,” *Tạp chí khoa học Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 40a(2015), pp. 32-36, 2015.
18. Lương Hoài Thương, Nguyễn Chánh Nghiệm và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Điều khiển dự báo mô hình dùng mạng nơ-ron RBF,” *Tạp chí KH ĐHCần Thơ*, ISSN:1859-2333, số40a(2015), pp.37-42, 2015.
19. Nguyễn Chánh Nghiệm, Văn Phạm Đan Thủy, **Nguyễn Chí Ngõn**, Trần Nhật Thanh, “Đánh giá một số giải thuật lấy nét tự động cho kính hiển vi quang học”, *Tạp chí khoa học DH Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 45(2016), phần A, trang 20-27, 2016.
20. Võ Trần Tấn Quốc và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Nghiên cứu ứng dụng siêu tụ điện,” *Tạp chí Khoa học Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 49a, trang 66-72, 2017. DOI: 10.22144/ctu.jvn.2017.009.
21. Nguyễn Đình Tứ, Lê Hoàng Đăng, Trần Chí Cường và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Điều khiển thích nghi theo mô hình tham khảo dựa trên mạng nơ-ron RBF,” *Tạp chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 50a, trang 37-42, 2017. DOI: 10.22144/ctu.jvn.2017.064
22. Nguyễn Thị Bích Ngư, Phan Bình Minh và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Định vị và điều phối ứng cứu sự cố lưới điện,” *Tạp chí KH Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 53a (2017), trang 19-28, 2017.
23. Nguyễn Trường Sanh và **Nguyễn Chí Ngõn**, 2017. Thiết kế bộ nhận dạng và điều khiển thông minh lò nhiệt. *Tạp chí KH Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, số 53a (2017), trang 29-37, 2017.
24. Duy, N.H.A., Khanh, N.V. and **Ngõn, N.C.**, “Design a model of glass cleaning device,” *Can Tho University Journal of Science*, ISSN: 1859-2333, Vol. 7 (2017), pp. 19-26, 2017. (ing English)
25. Phạm Thanh Tùng, Nguyễn Đình Tứ, Lê Thị Kiều Mai, Nguyễn Hứa Duy Khang, Đồng Văn Hường và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Đánh giá hiệu quả của giải thuật Quasi-Newton trong điều khiển trượt thích nghi sử dụng mạng nơ-ron RBF,” *Tạp chí Khoa học Đại học Cần Thơ*, ISSN: 1859-2333, no. 54(7A), trang 27-34, 2018.
26. Huỳnh Minh Vũ, Nguyễn Chí Ngõn và Lê Đặng Khánh Linh, “Thiết kế bộ điều khiển mờ lai cascade áp dụng cho robot rắn,” *Tạp chí KH Đại học Cần Thơ*, số 55(4A), trang 1-10, 2019.
27. Huỳnh Minh Vũ, Trần Thanh Hùng, **Nguyễn Chí Ngõn**, “Điều khiển robot SCARA sử dụng giải thuật Mờ-Noron,” *Tạp chí Khoa Học Giáo Dục Kỹ Thuật, Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật - TP.HCM*, số 54(09/2019), trang 80-86, 2019. ISSN: 1859-1272. [Online].
28. Nguyễn, N. H. V., **Ngõn, N. C.**, & Hồ, H. H. T. (2021). Thiết kế robot điều khiển camera di chuyển trên ray cho trường quay đài truyền hình. *Tạp Chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(2), 1-9. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.031>.
29. **Nguyễn Chí Ngõn** và Lê Thị Nhung, “Điều khiển PID một nơ-ron hồi quy hệ ổn định áp suất GUNT-RT030,” *Tạp Chí Khoa Học Giáo Dục Kỹ Thuật*, trường ĐH Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM, số 63 (04/2021), trang 57-64. ISSN: 2615 – 9740. [Online].
30. Phạm Thanh Tùng và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Điều khiển vị trí hệ giảm xóc – vật – lò xo sử dụng kỹ thuật hồi tiếp trạng thái,” *Tạp Chí Khoa Học Giáo Dục Kỹ Thuật*, trường ĐH Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM, số 63 (04/2021), trang 98-104. ISSN: 2615 – 9740. [Online].
31. Nguyễn Chánh Nghiệm, Nguyễn Phước Lộc, Nguyễn Hoàng Dũng và **Nguyễn Chí Ngõn**, “Tổng quan về đánh giá chất lượng trái cây bằng phương pháp không phá hủy,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(11): 158-167. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4673>

32. Phạm Thanh Tùng và **Nguyễn Chí Ngôn**, “Đánh giá hiệu quả điều khiển trượt Quasi trong điều khiển hệ giảm sóc – vật – lò xo,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(11): 131-140. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4527>.
33. Lưu Trọng Hiếu, Trần Anh Dũng, **Nguyễn Chí Ngôn**^(*), “Ứng dụng công nghệ ai trong bảo vệ nhà yến từ động vật săn mồi,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(11): 243 - 250. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4736>.
34. **Nguyễn Chí Ngôn**, Trần Thanh Tân, Văn Công Phụng, Nguyễn Minh Cảnh, “Cải thiện thiết bị hỗ trợ người khiếm thị điều hướng di chuyển dùng sóng siêu âm,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(11): 292 - 299. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4812>.
35. Phạm Thanh Tùng và Nguyễn Chí Ngôn, “Điều khiển trượt thích nghi sử dụng mạng nơ-ron RBF hệ thống bồn đôi tương tác,” *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(11): 323 - 331. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4823>.
36. Quách, L. Đa, Phan, T. N., Hùng, T. T., & **Ngôn**^(*), N. C. (2021). Kiểm thử giải thuật AI trong nhận diện bệnh tôm qua hình ảnh. *Tạp Chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(CĐ Thủy Sản), 192-201. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.078>
37. Nghe, N. T., Hùng, T. T., & **Ngôn**, N. C. (2021). Xây dựng hệ thống tra cứu nguồn gốc thủy sản bằng mã QR. *Tạp Chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(CĐ Thủy Sản), 181-191. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.077>
38. Hồ, P. T. T., Nghe, N. T., **Ngôn**, N. C., & Hùng, T. T. (2021). Triển khai giải thuật dò diêm công suất cực đại cho hệ thống dùng năng lượng mặt trời trong nuôi trồng thủy sản. *Tạp Chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(CĐ Thủy Sản), 202-213. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.079>
39. Nguyễn Chí Ngôn, Cao Thị Yến, Trương Thị Thanh Tuyền (2021). Điều khiển mờ thích nghi hệ cánh tay robot. *Tạp chí Khoa học và Công nghệ - Đại học Thái Nguyên (Chuyên san Khoa học tự nhiên - Kỹ thuật - Công nghệ)*, 226(16): 239 - 246. e-ISSN: 2615-9562. DOI: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.4867>
40. Phạm Thanh Tùng & Nguyễn Chí Ngôn (2021). Performance evaluation of the reaching laws in sliding mode control on the mass spring damper system. *Journal of Science & Technology Hanoi University of Industry*, Vol. 57-Special, pp. 78-83, E-ISSN 2615-9619. [Online], Available: <https://jst-hau.vn/media/30/uffile-upload-no-title30677.pdf>
41. Lợi, N. T., Phúc, N. H., & **Ngôn**^(*), N. C. (2021). Phân tích các yếu tố tác động đến hoạt động chuyển giao, ứng dụng, đổi mới công nghệ tại thành phố Cần Thơ. *Tạp chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(5), 1-14. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.136>
42. Hoang Van Tung, Nguyen Van Khanh, & Nguyễn Chí Ngôn^(*) (2021). Proposal of noninvasive failure diagnosis of electrical motor using googlenet. *Journal of Technical Education Science*, (66), 83–93. <https://doi.org/10.54644/jte.66.2021.1070>
43. Mỹ, L. T., Lil, T. X., Hùng, T. T., & **Ngôn**^(*), N. C. (2021). Kiểm nghiệm khả năng kết hợp giữa điều khiển PI và trượt thích nghi trên thiết bị GUNT-RT020. *Tạp chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 57(6), 1-10. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2021.167>
44. Thành, L., Thắng, N., & **Ngôn**^(*), N. (2022). CHỈNH ĐỊNH BỘ ĐIỀU KHIỂN PID BẰNG HỆ MỜ ÁP DỤNG CHO ROBOT DELTA BA BẬC TỰ DO. *TNU Journal of Science and Technology*, 227(02), 44-53. doi: <https://doi.org/10.34238/tnu-jst.5290>

45. Tùng, P., & Ngôn, N. (2022). ĐIỀU KHIỂN TRƯỢT DỰA VÀO BỘ QUAN SÁT NHIỀU VÀ CHẾ ĐỘ QUASI HỆ THỐNG BỒN ĐÔI TƯƠNG TÁC. *TNU Journal of Science and Technology*, 227(02), 87-95. doi:<https://doi.org/10.34238/tnu-jst.5360>
46. Ngôn, N., Thảo, T., & Vinh, N. (2022). DỰ BÁO SẢN LƯỢNG ĐIỆN TỈNH BẠC LIÊU DÙNG MẠNG HỌC SÂU. *TNU Journal of Science and Technology*, 227(02), 104-112. doi:<https://doi.org/10.34238/tnu-jst.5362>
47. Ngôn, N. C., Tú, L. T., Thuận, L. H. V., & Nghiệm, N. C. (2022). Khảo sát kỹ thuật học sâu trên bài toán chẩn đoán hư hỏng động cơ điện dựa trên tiếng ồn vận hành. *Tạp chí Khoa học Trường Đại học Cần Thơ*, 58(1), 27-40. <https://doi.org/10.22144/ctu.jvn.2022.003>
48. Nguyen, C. N., Huynh, T. T., Nguyen, T. H., Nguyen Đức H., & Nguyen, C. N. (2022). Implementation of an Office Chair with Warning Function on Abnormal Health Using IoT Technology. *Journal of Technical Education Science*, (69), 17-25. <https://doi.org/10.54644/jte.69.2022.1082>
49. Pham, T. T., & Nguyen, C. N. (2022). Terminal Sliding Mode Control Based on New Quasi-Sliding Mode Function for Two Tanks Interacting System. *Journal of Technical Education Science*, (69), pp.36-45. <https://doi.org/10.54644/jte.69.2022.1100>

- Tạp chí quốc tế:

1. Pham T.T., Van Huong D., **Nguyen CN.**, Le Minh T., “Online Training the Radial Basis Function Neural Network Based on Quasi-Newton Algorithm for Omni-directional Mobile Robot Control,” in: Duy V., Dao T., Zelinka I., Kim S., Phuong T. (eds) AETA 2017 - Recent Advances in Electrical Engineering and Related Sciences: Theory and Application. AETA 2017. **Lecture Notes in Electrical Engineering**, vol 465. pp 607-616, Springer, Cham. ISBN 978-3-319-69813-7. DOI: https://doi.org/10.1007/978-3-319-69814-4_58 .
2. Quang Hieu Ngo, Ngo Phong Nguyen, **Chi Ngon Nguyen**, Thanh Hung Tran, Keum-Shik Hong, “Fuzzy sliding mode control of container cranes.” *Inter. J. of Control, Automation and Systems*, ISSN:1598-6446, eISSN:2005-4092, vol. 13, issue 2, pp. 419-425, 2015. DOI: <https://doi.org/10.1007/s12555-014-0150-0>. **SCIE, IF: 2.181.**
3. Quang Hieu Ngo, Ngo Phong Nguyen, **Chi Ngon Nguyen**, Thanh Hung Tran and Quang Phuc Ha, “Fuzzy sliding mode control of an offshore container crane,” *Ocean Engineering*, ISSN: 0029-8018, vol. 140 (2017), pp. 125–134, 2017. DOI: <https://doi.org/10.1016/j.oceaneng.2017.05.019> . **SCI, IF: 2.73.**
4. Dinh Tu Nguyen, Chi Cuong Tran, Hoang Dang Le, Thanh Tung Pham, **Chi Ngon Nguyen**, “Training the RBF Neural Network- Based Adaptive Sliding Mode Controller by BFGS Algorithm for Omni-directional Mobile Robot,” *Inter. J. of Mechanical Engineering and Robotics Research*, ISSN: 2278-0149, vol. 7, No. 4, pp. 367-373, 2018. DOI: [10.18178/ijmerr.7.4.367-373](https://doi.org/10.18178/ijmerr.7.4.367-373). **SCOPUS Q4.**
5. Da Q.L., Khang N.H.D., **Ngon N.C.**, “Converting the Vietnamese Television News into 3D Sign Language Animations for the Deaf,” *In: Duong T., Vo NS. (eds) Industrial Networks and Intelligent Systems. INISCOM 2018. Lecture Notes of the Institute for Computer Sciences, Social Informatics and Telecommunications Engineering*, ISBN: 978-3-030-05872-9, vol 257, pp. 155-163. **Springer**, Cham. DOI: https://doi.org/10.1007/978-3-030-05873-9_13. **SCOPUS**
6. V.H Dong, Thanh Tung Pham, Kieu Mai Le Thi, **Chi Ngon Nguyen** and Chi Cuong Tran, “Radial Basis Function Neural Network and Genetic Algorithm in trajectory tracking control of the Omni-Directional mobile robot,” *Inter. J. of Mechanical Engineering & Technology (IJMET)*, [Online], ISSN: 0976–6340, 0976–6359, vol. 9, issue 11, pp. 670-683, 2018. **SCOPUS Q3**
7. Duong Trung Nghia, Quach Luyi Da, **Nguyen Chi Ngon**, “Learning Deep Transferability for Several Agricultural Classification Problems,” *Inter. J. of Advanced Computer Science and Applications*, ISSN:2156-5570, vol.10, no.1, pp.58-67, 2019. DOI: <https://dx.doi.org/10.14569/IJACSA.2019.0100107>. **Emerging SCI, IF: 1.41.**

8. Ngo QH, Nguyen NP, **Nguyen CN**, Tran TH, Bui VH., "Payload pendulation and position control systems for an offshore container crane with adaptive-gain sliding mode control," *Asian Journal of Control*, 2019; pp.1–10. <https://doi.org/10.1002/asjc.2124>. **SCIE, IF: 2.005**.
9. **Chi-Ngon Nguyen** and Hoang Minh Nguyen, "Improvement of Power Output of the Wind Turbine by Pitch Angle Control using RBF Neural Network," *Inter. J. of Mechanical Engineering & Technology (IJMET)*, [Online], ISSN print: 0976–6340, ISSN Online: 0976 – 6359, Vol. 10, Issue 10, pp. 64-74, 2019. **Scimago Q3**.
10. Luyl-Da Quach, Nghia Duong-Trung, Anh-Van Vu, **Chi-Ngon Nguyen**, "Recommending the Workflow of Vietnamese Sign Language Translation via a Comparison of Several Classification Algorithms," Chapter 12, *in the Communications in Computer and Information Science series*, Volume 1215, PACLING 2019, pp. 134-141, ISBN: 978-981-15-6167-2, DOI: https://doi.org/10.1007/978-981-15-6168-9_12.
11. Ngo QH, Nguyen NP, Nguyen CN, Tran TH, Bui VH., "Payload pendulation and position control systems for an offshore container crane with adaptive-gain sliding mode control," *Asian Journal of Control*, vol. 22, issue 5, pp. 2119 – 2128, 2020. DOI: <https://doi.org/10.1002/asjc.2124>. SCIE/Scopus/Q2, IF: 2.005, citation: 01.
12. Luong Vinh Quoc Danh, Dang Vu Minh Dung, Tran Huu Danh, and **Nguyen Chi Ngon**, "Design and Deployment of an IoT-Based Water Quality Monitoring System for Aquaculture in Mekong Delta," *International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research*, Vol. 9, No. 8, pp. 1072-1080, 2020. ISSN: 2278-0149. DOI: [10.18178/ijmerr.9.8.1170-1175](https://doi.org/10.18178/ijmerr.9.8.1170-1175). **Scopus/Q3**.
13. N. Duong-Trung, L. Quach, **CN. Nguyen** "Towards Classification of Shrimp Diseases Using Transferred Convolutional Neural Networks", *Advances in Science, Technology and Engineering Systems Journal*, vol. 5, no. 4, pp. 724-732, 2020. ISSN: 2415-6698. DOI: [10.25046/aj050486](https://doi.org/10.25046/aj050486), **Scopus/Q3**.
14. Nguyen Thai-Nghe, Nguyen Thanh-Hai and **Nguyen Chi Ngon**, "Deep Learning Approach for Forecasting Water Quality in IoT Systems" *International Journal of Advanced Computer Science and Applications(IJACSA)*, vol. 11, issue 8, pp. 686-693, 2020. ISSN: 2156-5570. DOI: [10.14569/IJACSA.2020.0110883](https://doi.org/10.14569/IJACSA.2020.0110883). **ESCI/Scopus/Q3**.
15. Le Minh Thanh, Luong Hoai Thuong, Phan Thanh Loc, **Chi-Ngon Nguyen**^(*), "Delta Robot Control Using Single Neuron PID Algorithms Based on Recurrent Fuzzy Neural Network Identifiers," *International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research*, Vol. 9, No. 10, pp. 1411-1418, October 2020. ISSN: 2278-0149. DOI: [10.18178/ijmerr.9.10.1411-1418](https://doi.org/10.18178/ijmerr.9.10.1411-1418). **Scopus/Q3**.
16. Cao,H.-L., Nguyen,H.A.D., Luu,T.H., Vu,H.T.T., Pham,D., Vu,V.T.N., Le, H.H., Nguyen, D.X.B., Truong, T.T., Nguyen, H.-D. and **Nguyen, C.-N.** (2020), "Localized automation solutions in response to the first wave of COVID-19: a story from Vietnam", *International Journal of Pervasive Computing and Communications*, Vol. ahead-of-print No. ahead-of-print. ISSN: 1742-7371. DOI: [10.1108/IJPCC-10-2020-0176](https://doi.org/10.1108/IJPCC-10-2020-0176). **Scopus/Q3**
17. C. -N. Nguyen, Q. -T. Phan, N. -T. Tran, M. Fukuzawa, P. -L. Nguyen and C. -N. Nguyen, "Precise Sweetness Grading of Mangoes (*Mangifera indica* L.) Based on Random Forest Technique With Low-Cost Multispectral Sensors," in *IEEE Access*, vol. 8, pp. 212371-212382, 2020, DOI: [10.1109/ACCESS.2020.3040062](https://doi.org/10.1109/ACCESS.2020.3040062). **SCIE/Scopus/Q1**.
18. Huynh, Quoc-Khanh, **Chi-Ngon Nguyen**, Hong-Phuc Vo-Nguyen, Phuong Lan Tran-Nguyen, Phan-Hung Le, Dang-Khanh-Linh Le and Van-Cuong Nguyen, "Crack Identification on the Fresh Chilli (*Capsicum*) Fruit Destemmed System," Paper ID: 8838247, vol. 2021, *Journal of Sensors*, ISSN: 1687-725X, DOI: <https://doi.org/10.1155/2021/8838247>. **SCIE/Scopus/Q2**.
19. Nguyen Van Khanh, Ho The Anh, Nguyen Huynh Anh Duy, Pham Tran Lam Hai, Nguyen Van Muot, Tran Thanh Hung and **Nguyen Chi Ngon** (2021) Development of Matlab/Simulink Library for Unsupported Microcontrollers, Case Study: STM32F407. In: Choudhury S., Gowri R., Sena Paul B., Do DT. (eds) *Intelligent Communication, Control and Devices. Advances in Intelligent Systems and Computing*, vol 1341. Springer, Singapore.

- ISBN: 978-981-16-1510-8, Chapter 16, pp. 153-165. https://doi.org/10.1007/978-981-16-1510-8_16.
20. Hai Pham, Khanh Nguyen, **Ngon Nguyen**, Hung Tran and W. Genthe. (2021) A Novel Bistatic LIDAR Device with 1570 nm Centre Wavelength Diode for Detection of Plant Disease. In: Choudhury S., Gowri R., Sena Paul B., Do DT. (eds) Intelligent Communication, Control and Devices. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1341. Springer, Singapore. ISBN: 978-981-16-1510-8, Chapter 17, pp.167-176. https://doi.org/10.1007/978-981-16-1510-8_17.
 21. Huynh Quoc Khanh, **Chi-Ngon Nguyen**, Wei-Chih Lin, Hong-Phuc Vo-Nguyen, Phuong Lan Tran-Nguyen, Dang-Khanh-Linh Le, Van-Cuong Nguyen (2021) Design of Chili Fruit Flipping Mechanism for Identification of the Damages Caused by Diseases. In: Choudhury S., Gowri R., Sena Paul B., Do DT. (eds) Intelligent Communication, Control and Devices. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1341. Springer, Singapore. ISBN: 978-981-16-1510-8, Chapter 20, pp. 185-194. https://doi.org/10.1007/978-981-16-1510-8_20.
 22. Le Thanh M., Thuong L.H., Tung P.T., **Nguyen CN^(*)**. (2021) Improvement of PID Controllers by Recurrent Fuzzy Neural Networks for Delta Robot. In: Choudhury S., Gowri R., Sena Paul B., Do DT. (eds) Intelligent Communication, Control and Devices. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1341. Springer, Singapore. ISBN: 978-981-16-1510-8, Chapter 27, pp. 263-275. https://doi.org/10.1007/978-981-16-1510-8_27
 23. Nguyen CN., Thach DK., Phan QT., **Nguyen CN.** (2021) Vision-Based Measurement of Leaf Dimensions and Area Using a Smartphone. In: Choudhury S., Gowri R., Sena Paul B., Do DT. (eds) Intelligent Communication, Control and Devices. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1341. Springer, Singapore. ISBN: 978-981-16-1510-8, Chapter 28, pp. 277-290. https://doi.org/10.1007/978-981-16-1510-8_28
 24. Le Minh Thanh, Luong Hoai Thuong, Pham Thanh Tung, Cong-Thanh Pham, **Chi-Ngon Nguyen^(*)** (2021). Evaluating the Quality of Intelligent Controllers for 3-DOF Delta Robot Control. Inter. J. of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No.10, pp. 542-552, 2021. DOI: [10.18178/ijmerr.10.10.542-552](https://doi.org/10.18178/ijmerr.10.10.542-552). **Scopus/Q4**.
 25. Chanh-Nghiem Nguyen, Van-Linh Lam, Phuc-Hau Le, Huy-Thanh Ho, Chi-Ngon Nguyen (2022). "Early detection of slight bruises in apples by cost-efficient near-infrared imaging," International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE), Vol. 12, No. 1, pp. 349~357. ISSN: 2088-8708, DOI: 10.11591/ijece.v12i1.pp349-357. **Scopus/Q2**.
 26. Thanh Tung Pham, Minh Thanh Le, and Chi-Ngon Nguyen^(*), "Omnidirectional Mobile Robot Trajectory Tracking Control with Diversity of Inputs," International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No.11, pp. 639-644, November 2021. DOI: [10.18178/ijmerr.10.11.639-644](https://doi.org/10.18178/ijmerr.10.11.639-644). **Scopus/Q4**.
 27. Huynh, QK. *et al.* (2022). A Force Model for Controlling the Destemming Process of the Fresh Chilli Fruit. In: Nguyen, D.C., Vu, N.P., Long, B.T., Puta, H., Sattler, KU. (eds) Advances in Engineering Research and Application. ICERA 2021. Lecture Notes in Networks and Systems, vol 366. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-030-92574-1_6
 28. Huynh QK., **Nguyen CN.**, Ho JR., Vo-Nguyen HP., Nguyen VC. (2022) Evaluation on the Diseased Damage Grading Model of the Fresh Destemmed Chilli Fruits. In: Reddy A.N.R., Marla D., Favorskaya M.N., Satapathy S.C. (eds) Intelligent Manufacturing and Energy Sustainability. Smart Innovation, Systems and Technologies, vol 265, pp. 147-155, Springer, Singapore. https://doi.org/10.1007/978-981-16-6482-3_15.

2.3 Các nhiệm vụ khoa học và công nghệ (chương trình và đề tài tương đương cấp Bộ trở lên)

a) Tổng số chương trình, đề tài đã chủ trì/chủ nhiệm: 0 cấp nhà nước; 08 cấp Bộ.

b) Danh mục đề tài đã nghiệm thu trong 5 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên hội đồng gần đây nhất (*tên đề tài, mã số, thời gian thực hiện, cấp quản lý đề tài, trách nhiệm tham gia trong đề tài*):

- Đề tài: “Thiết kế bộ điều khiển bền vững cho cần cầu containers hoạt động trên biển”, mã số: 107.04-2013.28, 2013-2015, cấp nhà nước (Quỹ Nafosted, chứng nhận số 2017-52-955/KQNC, 22/8/2018; số lưu hồ sơ 14145/KQNC), thành viên nghiên cứu chính.

- Đề tài: “Nghiên cứu đề xuất giải pháp tự động chuyển bản tin thời sự dài truyền hình sang NNDH dành cho người khiếm thính”, mã số: B2013-16-31, 2013-2015, cấp Bộ; chủ nhiệm.

- Đề tài: “Xây dựng hệ thống trợ giúp khuyến nông trực tuyến tại Đồng bằng sông Cửu Long”. Mã số: B2016-TCT-09ĐT, 2016-2018, cấp Bộ, chủ nhiệm.

- Đề tài: “Liên kết phát triển bền vững tiểu vùng Đồng Tháp Mười giai đoạn 2017-2025 tầm nhìn đến năm 2030 – Hợp phần 5: Phát triển hạ tầng giao thông – điện – nước”, 2017-2018, cấp Tỉnh, chủ nhiệm Hợp phần 5.

- Dự án hợp tác quốc tế: “Xây dựng hệ thống học phần chuẩn châu Âu về năng lượng tái tạo (ECO RED)”, 2015-2018, Mã: EUEU00516DTCN, cấp đánh giá: UB châu Âu (www.ecored-vietnam.eu), chủ trì.

- Dự án hợp tác quốc tế: “Liên kết đào tạo Việt Nam – Anh Quốc (UKVN HEP)”, 2018-2019, cấp đánh giá: Hội đồng Anh, chủ trì phía Việt Nam.

2.4 Công trình khoa học khác (nếu có)

a) Tổng số công trình khoa học khác:

- Tổng số có: 01 sáng chế, giải pháp hữu ích

- Tổng số có: 0 tác phẩm nghệ thuật

- Tổng số có: 0 thành tích huấn luyện, thi đấu

b) Danh mục các bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu trong 5 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên công trình, số hiệu văn bằng, tên cơ quan cấp*):

Phan Thanh Lương - **Nguyễn Chí Ngôn**, Võ Minh Trí, “Ứng dụng công nghệ CNC để tự động hóa quá trình hàn trong sản xuất cơ khí”, Bằng khen - QĐ số 3581/QĐ-UBND ngày 30/11/2015, UBND thành phố Cần Thơ – Giải pháp hữu ích đạt giải nhất Hội thi sáng tạo kỹ thuật thành phố Cần Thơ lần thứ 8.

2.5 Hướng dẫn nghiên cứu sinh (NCS) đã có QĐ cấp bằng tiến sĩ

a) Tổng số: 04 nghiên cứu sinh đã hướng dẫn

b) Danh sách NCS hướng dẫn thành công trong 5 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên hội đồng gần đây nhất (*Họ và tên NCS, đề tài luận án, cơ sở đào tạo, năm bảo vệ thành công, vai trò hướng dẫn*):

Phạm Thanh Tùng, “Nghiên cứu phát triển giải thuật tối ưu cấu trúc mạng nơ-ron ứng dụng trong điều khiển hệ phi tuyến”, Trường Đại học Giao thông vận tải TP. HCM, 2019, Hướng dẫn khoa học thứ 2.

3. Các thông tin khác

3.1 Danh sách các công trình khoa học chính trong cả quá trình (Bài báo khoa học, sách chuyên khảo, giáo trình, sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn

luyện, thi đấu...; khi liệt kê công trình có thể chú dẫn về phân loại tạp chí, thông tin trích dẫn...):

Tham khảo tại link sau: <https://orcid.org/0000-0002-9638-7259>

3.2 Giải thưởng về nghiên cứu khoa học trong và ngoài nước (nếu có)

Không

3.3 Các thông tin về chỉ số định danh ORCID, hồ sơ Google Scholar, H-index, số lượt trích dẫn (nếu có)

- Scopus ID: 23390673700
- ORCID ID: 0000-0002-9638-7259
- Google Scholar: Nguyen Chi Ngon, h-index: 9, i10-index: 8, Citations: 295.

3.4 Ngoại ngữ

- Ngoại ngữ thành thạo phục vụ công tác chuyên môn: Anh
- Mức độ giao tiếp bằng tiếng Anh: Tốt.

Tôi xin cam đoan những điều khai trên là đúng sự thật, nếu có sai tôi xin hoàn toàn chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Cần Thơ, ngày 04 tháng 05 năm 2022

NGƯỜI KHAI
(Ký và ghi rõ họ tên)



PGS.TS. Nguyễn Chí Ngôn

